

KVANTITATIVNE METODE U GRAĐEVINSKOM MENADŽMENTU

predavanja 2017/18

METODE OPTIMIZACIJE I NJIHOVA PRIMJENA U GRAĐEVINARSTVU

1. Operaciona istraživanja

2. Linearno programiranje

1. grafička metoda

2. simpleks metoda (*u narednom predavanju*)

3. transportni problemi- (*u narednom predavanju*)

materijal predavanja prof. Ž. Praščevića (2013/14 st. godina) na Građevinskom fakultetu u Podgorici

(koncipirano na osnovu knjige: Ž. Praščević, N. Praščević- Operaciona istraživanja u građevinarstvu, Beograd 2009)

V10

Primjer: U jednom preduzeću postoje dva pogona za proizvodnju betonske galanterije. Prvi pogon proizvodi betonske ivičnjake, a drugi betonske blokove za zidanje. Tržište u određenom vremenskom periodu može da primi najviše 8000 komada betonskih blokova, a ugovorena je isporuka najmanje 2000 kom betonskih ivičnjaka. Za proizvodnju ivičnjaka se troši 0,02 m³ betona po jednom komadu, a za blokove se troši 0,01 m³ betona po komadu. Oba pogona se snabdijevaju iz jedne fabrike betona čiji je kapacitet za ovaj vremenski period 150 m³ betona. Prodajom ivičnjaka preduzeće ostvaruje dobit 1,5 €/kom, a prodajom blokova 0,5 €/kom. Odrediti plan proizvodnje koji će donijeti najveću dobit.

	POTROSNJA BETONA (M ³ /kom)		OGRANICENJE RESURSA (ogranicena proizvodnja/potrosnja betona m ³ na sat, smjenu ili dan..)	FUNKCIJA CILJA
POGONI	IVICNJACI	BLOKOVI		
P1	0,02		≤150	
P2		0,01		
POTREBAN BROJ PROIZVODA (kom/h, ili smjenu,dan....)	X ₁ ≥2000	≤8000		
PROMJENLJIVE= BROJ PROIZVODA	X ₁	X ₂		
DOBIT (u novcanim jedinicama)	1,5	0,5		max Z=1,5X ₁ +0,5X ₂

- **MATEMATIČKI MODEL**
 - USLOVI OGRANICENJA
 - 1) $0,02X_1 + 0,01X_2 \leq 150$
 - 2) $X_1 \geq 2000$
 - 3) $X_2 \leq 8000$
 - prirodni uslovi nenegativnosti
 - $x_1 \geq 0$
 - $x_2 \geq 0$
 - FUNKCIJA CILJA
 - $\max Z = 1,5X_1 + 0,5X_2$
- Ako postoje samo dvije, odnosno tri promjenljive, onda se skup dopustivih rješenja D u dvodimenzionalnom E^2 i trodimenzionalnom prostoru E^3 , može prikazati grafički.
- Svaki od uslova ograničenja (1) do (3) predstavljaju po jednu poluravan, a presjeci ovih poluravni čine skup dopustivih rešenja D , koji je u ovom slučaju poligon $ABCD$.

Postupak grafičkog rješavanja problema

1. Nacrta se skup (oblast) dopustivih rešenja D u Descartes-ovom koordinatnom sistemu $(0, x_1, x_2)$,
2. Nacrta se vektor najbržeg priraštaja $\mathbf{c}$ funkcije cilja z ,
3. Nacrta se prava $(p_0 : c_1 x_1 + c_2 x_2 = 0)$,
4. **ako se traži maksimum funkcije cilja:**
 - Ova prava se pomjera paralelno samoj sebi idući u smjeru vektora $\mathbf{c}$ do najudaljenije tačke na konturi skupa D (u kojoj „tangira“ oblast D)
 - Koordinate te tačke predstavljaju optimalna rješenja problema za koja funkcija cilja ima maksimalnu vrijednost. Prava p_1 koja prolazi kroz ovu tačku, a paralelna je pravoj p_0 ima jednačinu $c_1 x_1 + c_2 x_2 = Z_{\max}$
5. **ako se traži minimum funkcije cilja:**
 - Ako prava p_0 ne siječe oblast dopustivih rešenja D
 - treba je pomjerati paralelno samoj sebi u smjeru vektora $\mathbf{c}$ do najbliže tačke na konturi ove oblasti mogućih rešenja (u kojoj „tangira“ oblast D).
 - Koordinate te tačke predstavljaju optimalna rješenja problema za koja funkcija cilja ima minimalnu vrijednost. Prava p_1 koja prolazi kroz ovu tačku, a paralelna je pravoj p_0 ima jednačinu $c_1 x_1 + c_2 x_2 = Z_{\min}$
 - Ako prava p_0 siječe oblast dopustivih rešenja D ,
 - treba je pomijerati paralelno samoj sebi idući u smjeru suprotno od smjera vektora $\mathbf{c}$ (smjer najbržeg opadanja funkcije cilja z), do najudaljenije tačke na konturi oblasti D (u kojoj „tangira“ oblast D).
 - Koordinate te tačke predstavljaju optimalna rješenja problema za koja funkcija cilja ima minimalnu vrijednost. Prava p_1 koja prolazi kroz ovu tačku, a paralelna je pravoj p_0 ima jednačinu $c_1 x_1 + c_2 x_2 = Z_{\min}$

Konstrukcija:

- USLOVI OGRANICENJA

1) $0,02X_1 + 0,01X_2 \leq 150$, poluravan kao dio ravni $x_1 \geq 0, x_2 \geq 0$

granica ove poluravni je prava $0,02X_1 + 0,01X_2 = 150$, koja se može napisati u kanonskom obliku

$$\frac{0,02}{150}x_1 + \frac{0,01}{150}x_2 = 1 \Rightarrow \frac{1}{\frac{150}{0,02}}x_1 + \frac{1}{\frac{150}{0,01}}x_2 = 1 \Rightarrow \frac{1}{7500}x_1 + \frac{1}{15000}x_2 = 1$$

2) $X_1 \geq 2000$

3) $X_2 \leq 8000$

- prirodni uslovi nenegativnosti ograničavaju oblast dopustivih rješenja na prvi kvadrant

- $x_1 \geq 0, x_2 \geq 0$

- FUNKCIJA CILJA

- $\max Z = 1,5X_1 + 0,5X_2$

- gradijent funkcije cilja = vektor najbržeg prirasta funkcije cilja ima početak u koordinatnom početku a vrh u tački (1,5; 0,5) - nije bitna njegova dužina nego pravac! zato ga možemo nacrtati omnoženog sa nekim brojem

- **Rješenje zadatka** je ekstremna tačka D, presjek pravih 1 i apscise, pa se odatle mogu sračunati njene koordinate koje predstavljaju broj komada proizvoda X_1 i X_2 koji će dati najveći profit):

- $X_2 = 0$

- $0,02X_1 + 0,01X_2 = 150$

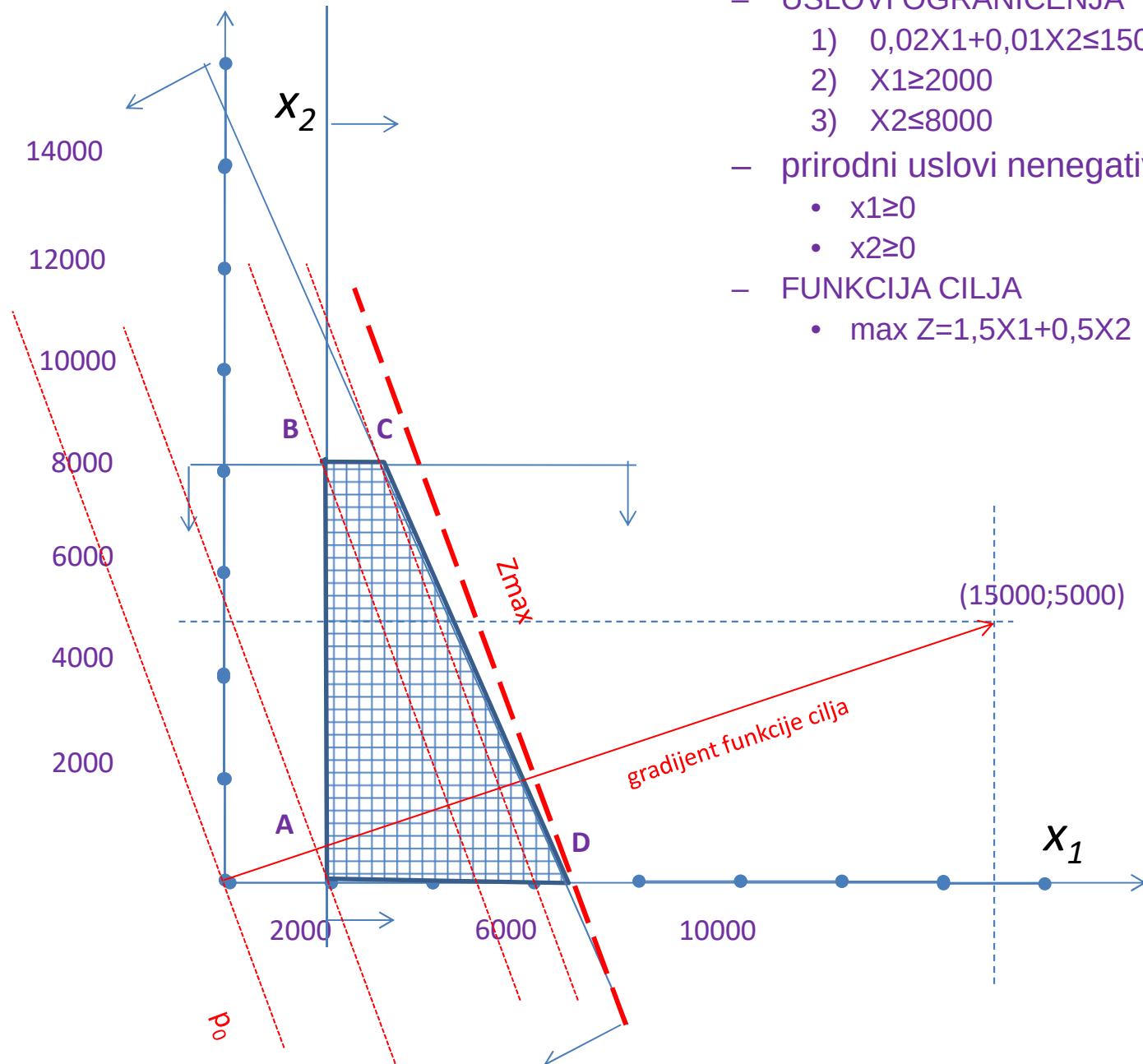
- $X_1 = (150 - 0,01 \cdot 0) / 0,02 = 7500$

- U ovoj tački funkcija **Z** ima najveću vrijednost.

- $\max Z = 1,5X_1 + 0,5X_2 = 1,5 \cdot 7500 + 0,5 \cdot 0 = 11250$

- Optimalni plan proizvodnje sastojao bi se od $x_1 = 7500$ komada ivičnjaka i $x_2 = 0$ komada blokova, kojem bi odgovarala maksimalna vrijednost ostvarenog profita $\max z = 11250$

Konstrukcija:



MATEMATIČKI MODEL

- USLOVI OGRANICENJA
 - 1) $0,02x_1 + 0,01x_2 \leq 150$
 - 2) $x_1 \geq 2000$
 - 3) $x_2 \leq 8000$
- prirodni uslovi nenegativnosti
 - $x_1 \geq 0$
 - $x_2 \geq 0$
- FUNKCIJA CILJA
 - $\max Z = 1,5x_1 + 0,5x_2$

Literatura

- Ž. Praščević, N. Praščević: Operaciona istraživanja u građevinarstvu, Čugura print, Beograd, 2009,
- On line program za resavanje
<http://www.zweigmedia.com/utilities/lpg/index.html?lang=en>